

# Arbeidsoppgaver – PLS – Del 1 Generell beskrivelse og hardware.

1. Hvilke hovedtyper PLS har vi?
2. Hvilke hoveddeler består en PLS av?
3. Hva er den praktiske hovedforskjellen mellom et automatisert system som er bygd opp vha PLS og et som er basert på bare kontaktorer?
4. Hva slags typer innganger finner vi vanligvis på en PLS? Hva brukes de til?
5. En del innganger er utstyrt med en såkalt «optocoupler». Hva er dette og hvorfor bruker vi ofte optocouplere på inngangene på en PLS?
6. Hvilke typer utganger finner vi vanligvis på en PLS? Hvilken type utgang er det på de PLS'ene som vi bruker her på skolen? Hva er grunnen til at vi bruker denne typen utgang?
7. Hva slags drivspenning kan en PLS ha?
8. Hvordan kan vi gå fram for å programmere en PLS? Hvilke programmeringsmåter finnes det?

9. Hva menes med å programmere i «ladder»?
10. Hva menes med å programmere i «funksjonsblokk».
11. På VG1 så bruker vi vanligvis PLS'ene til styringsoppgaver. Finnes det andre måter å bruke PLS'ene på?
12. Noen (store) PLS'er har distribuerte inn/ut enheter. Hva er dette for noe og hva brukes det til?
13. Det finnes en internasjonal standard for PLS programmering. Hva heter den og hva er innholdet? (I store linjer.)
14. Når vi stenger ned en PLS, vil den da «glemme vekk» det programmet som vi har lagt inn, slik at det må legges inn på nytt? Forklar «hvorfor» eller «hvorfor ikke».